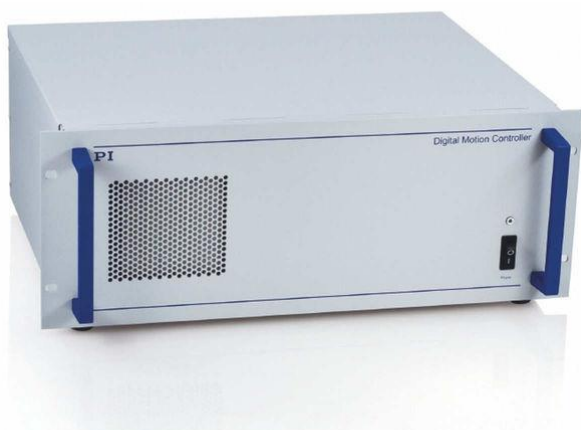


## Controller für Hexapod- Positioniersysteme

6D- BEWEGUNGSSTEUERUNG, UMFANGREICHE FUNKTIONEN



### C-887.11

- + Leistungsfähiger Controller mit Vektorsteuerung
- + Virtueller Pivotpunkt, per Software im Raum frei wählbar
- + Datenrecorder
- + Makroprogrammierung
- + Stand- Alone- Betrieb möglich oder Steuerung über TCP/ IP und RS-232
- + Umfangreiche Software
- + Simulationssoftware für Arbeitsraum- und Einzelbeinanalyse
- + Optional: Software zur Kollisionsvermeidung

### Digitalcontroller für 6- Achsen- Parallelkinematik

Eine Ansteuerung für zwei weitere Einzelachsen mit Servomotoren ist integriert. Optionen: Ansteuerung von Piezoachsen, Photometerkarten für sichtbares Licht oder Infrarotbereich

#### Funktionen

Echtzeitsystem. Positionseingabe in kartesischen Koordinaten, vektorisierte Bewegungen. Stabiler virtueller Pivotpunkt, frei im Raum definierbar. Datenrecorder zur Aufnahme von Betriebsgrößen wie Motoransteuerung, Geschwindigkeit, Position oder Positionsfehler. Makroprogrammierung. Stand- Alone- Betrieb möglich mit Autostart- Makro oder Anschluss von Tastatur und Monitor. Optional: Steuerung über manuelle Bedieneinheit

#### Sonderausführungen

Für den Einsatz in großen Höhen, z. B. für astronomische Teleskopanwendungen. Auswertungen von absolut messenden Sensoren. Steuerung einer Motorbremse. Auswertung zusätzlicher (redundanter) Positionssensoren für erhöhte Sicherheitsanforderungen, z. B. in der Medizintechnik

#### Umfangreiche Software

PI MikroMove® Bedienersoftware. Einheitlicher Befehlssatz für alle PI Positioniersysteme. Dynamische Bibliotheken für Windows und Linux. Vollständiger Satz von LabVIEW- VIs. GUI- Eingabeoberflächen, Konfigurationssoftware und graphisch dargestellte Scan- Routinen. Optional: PIVeriMove Software zur Prüfung eines eingeschränkten Bewegungsraums

#### Schnittstellen

TCP/ IP- Ethernet, u. a. zur Fernsteuerung und Fernwartung, RS-232. Monitor-, Maus- und Keyboardanschluss. Auf Anfrage: RS-422 für bis zu 1,4 km Kabellänge

#### Optionale Erweiterungen für C-887.11 (mitbestellen)

- Analoge Schnittstellen- / Photometerkarten für sichtbares Licht (F-206.VVU) oder für den Infrarotbereich (F-206.iiU)
- F-206.NCU Schnelles Piezo- Nanojustiersystem für Justagen mit Nanometer- Präzision

#### Zubehör

- C-887.MC Manuelle Bedieneinheit für Hexapoden, USB, 3 m Kabel
- C-887.VM1 PIVeriMove Software zur Kollisionsprüfung

## Spezifikationen

C-887.11	
Funktion	6D- Controller für Hexapoden, inkl. Ansteuerung von zwei weiteren Einzelachsen 19"- Gehäuse für Rackeinbau
Antriebsarten	Servomotoren (Hexapod und Einzelachsen) Optional: Piezoantriebe
<b>Bewegung und Regler</b>	
Reglertyp	32- Bit- PID- Filter
Trajektorienprofile	Trapez, lineare Interpolation
Prozessor	CPU: 1,8 GHz, Motorsteuerchip mit 2,5 kHz Servo Update Rate
Encodereingang	A/ B, TTL- Pegel, differenziell, 5 MHz
Blockiererkennung	Regelung deaktiviert bei Überschreiten eines Positionsfehlers
Referenzschalter	TTL- Pegel
<b>Elektrische Eigenschaften</b>	
Max. Ausgangsleistung/ Kanal	10- Bit- Ausgänge für PWM- Treiber, 24 kHz
Max. Ausgangsspannung/ Kanal	TTL- Pegel im PWM- Betrieb für SIGN und MAGN
<b>Schnittstellen und Bedienung</b>	
Schnittstelle / Kommunikation	TCP/ IP, RS-232 VGA (Monitor), USB (Tastatur, Maus, manuelle Bedieneinheit)
Hexapodanschluss	MDR 68- pol. für Datenübertragung M12 4- pol. für Stromversorgung
Anschluss Einzelachsen	D- Sub Stecker 15- pol.
I/ O- Leitungen	Optional: analoge Eingänge (Photometerkarten)
Befehlssatz	PI General Command Set (GCS)
Bedienersoftware	PIMikroMove®
Softwaretreiber	LabVIEW- Treiber, dynamische Bibliotheken für Windows und Linux
Manuelle Bedienung	Optional: C-887.MC Bedieneinheit für Hexapoden
<b>Umgebung</b>	
Betriebsspannung	100 bis 240 VAC, 50 / 60 Hz
Betriebstemperaturbereich	5 bis 40 °C
Masse	11 kg
Abmessungen	395 mm × 483 mm × 185 mm

## Bestellinformation

### C-887.11

6D- Controller für Hexapoden, inkl. Ansteuerung von zwei Zusatzachsen, TCP/ IP und RS-232- Schnittstelle, 19"- Chassis

### Zubehör

#### C-887.MC

Bedieneinheit für Hexapoden, USB- Anschluss, 3 m Kabel

#### C-887.VM1

PIVeriMove Software zur Kollisionsprüfung

#### F-206.NCU

Schnelles 3- Achsen Piezo- Nanopositioniersystem zur Verwendung in Kombination mit Hexapodsyste-men. Besteht aus P-611.3SF NanoCube® XYZ- Nanopositioniersystem, 100 µm × 100 µm × 100 µm, DMS- Sensoren mit integriertem Faserhalter und E-760.3S0 NanoCube® Piezocontrollerkarte, ISA- Bus

#### F-206.iiU

2- Kanal Photometerkarte, IR- Bereich

#### F-206.VVU

2- Kanal Photometerkarte, sichtbarer Bereich

## Verwandte Produkte

[H-810 6-Achsen- Miniatur- Hexapod](#)

[H-811 6-Achsen- Miniatur- Hexapod](#)

[H-824 6-Achsen- Hexapod](#)

[H-840 6-Achsen- Hexapod](#)

[H-850 6-Achsen- Hexapod](#)

[H-206 6-Achsen- Justiersystem](#)

[H-820 6-Achsen Positionierer mit Controller](#)

## Technologie

[Hexapodspezifische Software von PI | Hexapoden erfordern aufgrund ihres parallelkinematischen Aufbaus eine besonders komplexe Ansteuerung. Weiterlesen ...](#)

